



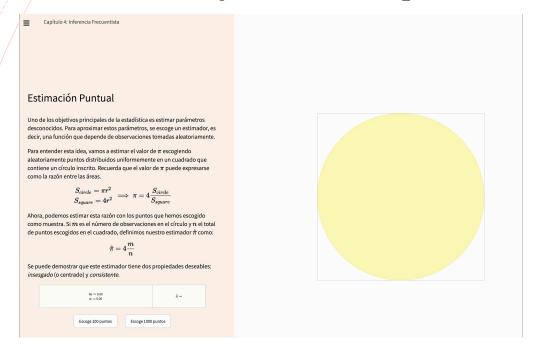


- www.pacorabadan.com
- Métodos de construcción de Intervalos de Confianza
  - De la cantidad pivotal.
  - Método General
  - I.C. de longitud mínima
- Intervalos de confianza en poblaciones normales
  - 1. I.C. para  $\mu$  siendo conocida la varianza  $\sigma^2$
  - I.C. para  $\mu$  siendo desconocida la varianza  $\sigma^2$
  - 3. I.C. la varianza  $\sigma^2$
- Intervalos de confianza en poblaciones normales
  - Caso General
  - I.C. basado en Grandes Muestras
    - Para un parámetro  $\theta$
    - Para la proporción poblacional  $\pi$
- Determinación del tamaño de la muestra
  - Para determinar "n" para estimar  $\mu$  siendo conocida la varianza  $\sigma^2$
  - 2. Para determinar "n" para estimar µ siendo desconocida la varianza  $\sigma^2$

Índice



• Problemática: En la estimación puntual (tema 3) no sabemos si  $\hat{\theta}$  es próximo  $\theta$  dada la muestra  $\underline{X}$ . ¿Cuánto nos equivocamos?



https://seeing-theory.brown.edu/es.html

■ Problemática: En la estimación puntual (tema 3) no sabemos si  $\hat{\theta}$  es próximo  $\theta$  dada la muestra X. ¿Cuánto nos equivocamos?

• Solución: Acompañamos a la estimación puntual  $\hat{\theta}$  de un intervalo que

cumple:

$$\left[\underline{\theta}(X) \leq \theta \leq \overline{\theta}(X)\right]$$

$$P[\underline{\theta}(X) \le \theta \le \overline{\theta}(X)] = 1 - \alpha$$

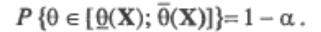
- $\underline{\theta}(X)$  : Limite inferior
- $\overline{\theta}(X)$  :Límite superior
- $\gamma = 1 \alpha$ : nivel de confianza
- α : nivel de significación



$$P\big[\underline{\theta}(X) \leq \theta \leq \overline{\theta}(X)\big] = 1 - \alpha$$

- $[\underline{\theta}(X) \le \theta \le \overline{\theta}(X)]$  Aleatorio: depende de la muestra X que ha surgido en el m.a.s(n).
  - $\underline{\theta}(X)$  y  $\overline{\theta}(X)$  son VARIABLES ALEATORIAS que dependen del resultado del  $m.a.s.(n) \to X$
  - ullet heta no es variable aleatoria, por tanto...
- $\gamma = 1 \alpha$  ó nivel de confianza: probabilidad de que I.C. incluya a  $\theta$
- $\alpha$  ó nivel de significación : probabilidad de que I.C. no incluya a  $\theta$



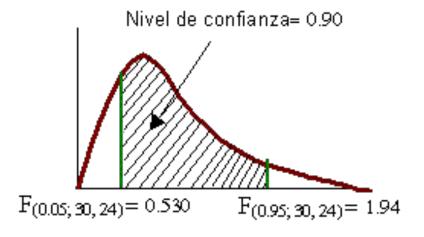




(Martín Pliego, p. 132)

Seleccionada una muestra X, la probabilidad de que el parámetro  $\theta$  esté incluido en el intervalo  $[\underline{\theta}(X); \overline{\theta}(X)]$  es 1 o 0, dependiendo de que el parámetro  $\theta$  esté o no esté entre los dos números en que se convierten  $\underline{\theta}(X)$  y  $\overline{\theta}(X)$ , al particularizarlos para la muestra X concreta.

En esta situación no se puede hablar de probabilidad del intervalo al nivel  $1-\alpha$  sino de **confianza** puesto que, una vez extraída la muestra X, la probabilidad será 1 o 0, y no la inicial  $1-\alpha$  que se transforma en confianza.



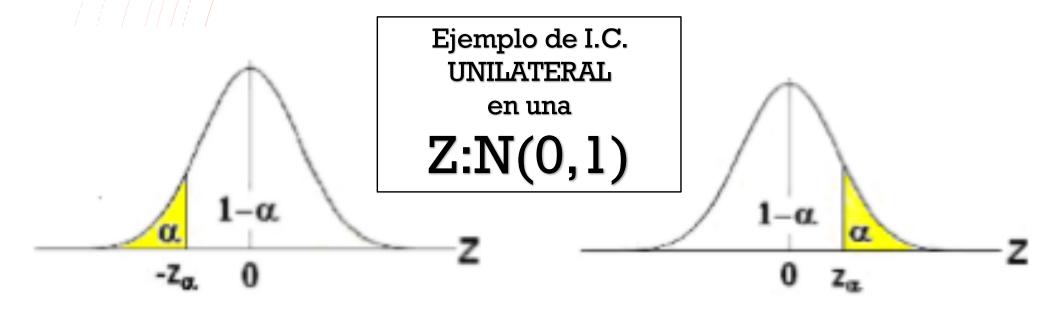
Ejemplo de I.C. BILATERAL en una

 $\mathbf{F}_{m,r}$ 



En algunos casos específicos puede interesar construir intervalos de confianza unilaterales. Para ello se hace  $\underline{\theta}(\mathbf{X}) = 0$ , con lo que el intervalo de confianza adopta la forma  $[0; \overline{\theta}(\mathbf{X})]$ , o bien  $\overline{\theta}(\mathbf{X}) = 0$  y el intervalo es  $[\underline{\theta}(\mathbf{X}); 0]$ .

(Martín Pliego,p.133)





### 5.2. Métodos de construcción de I.C.

- X obtenida por m.a.s.(n) extraída de una población  $\xi$ :  $F[X, \theta]$  donde  $\theta \in \Theta$ , siendo  $\Theta \in \mathbb{R}$ .
- $T[X, \theta]$  Pivote o cantidad pivotal :
  - $T[X, \theta]$  depende de  $\theta$ ,
  - $\blacksquare$  Su distribución de probabilidad no depende de  $\theta$ .
  - $T[X, \theta]$  es estadístico donde  $\theta$  es un valor fijo.

#### Ejemplo:

Sea una población  $\xi$ ,:  $N(\mu, \sigma)$ , sabemos que  $\overline{x} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$  entonces el pivote será

$$T[X, \theta] = \frac{\overline{x} - \mu}{\sigma} \rightarrow Z: N(0,1)$$



### 5.2.1. Método de la cantidad pivotal



(Martín Pliego, p. 134)

#### TEOREMA

Si la cantidad pivotal  $T(X; \theta)$  es función monótona de  $\theta$ , es posible determinar un intervalo de confianza para el parámetro  $\theta$ .

En efecto, para un nivel de confianza  $1-\alpha$  se pueden elegir un par de valores  $K_1(\alpha)$  y  $K_2(\alpha)$ , pertenecientes al campo de variación de  $T(X;\theta)$ , tales que

$$P[K_1(\alpha) \le T(X; \theta) \le K_2(\alpha)] = 1 - \alpha$$
, para todo  $\theta \in \Theta$ .

Si  $T(X; \theta)$  es monótona en  $\theta$ , se pueden resolver las ecuaciones

$$T(\mathbf{X}; \boldsymbol{\theta}) = K_1(\boldsymbol{\alpha})$$

$$T(\mathbf{X}; \theta) = K_2(\alpha)$$

obteniéndose los límites  $\underline{\theta}(\mathbf{X})$  y  $\overline{\theta}(\mathbf{X})$  al despejar  $\theta$ , con lo que el intervalo buscado es

$$P[\underline{\theta}(\mathbf{X}) \leq \theta \leq \overline{\theta}(\mathbf{X})] = 1 - \alpha.$$

La resolución a través del sistema de ecuaciones suele ser "compleja"... ver ejemplo, (Martín Pliego,p.134-136)... por eso se propone el método que describimos a continuación.



### 5.2.2. Método general de construcción de I.C.

- Novedad: Prescindimos de la exigencia de que la distribución de probabilidad del pivote dependa del parámetro.
- Método: Sea una población  $\xi$ :  $f(x, \theta)$  en la que queremos construir un I.C. bilateral para  $\theta$ 
  - 1. Elegimos un estimador del parámetro  $\theta$ ,  $\hat{\theta} = T(X)$  cuya función de probabilidad es  $g(\hat{\theta}; \theta)$   $\hat{\theta} = T(X)$ :  $g(\hat{\theta}; \theta)$
  - 2. Dado un nivel de confianza  $\gamma = 1 \alpha$ , se determinan los extremos de un intervalo  $k_1(\alpha,\theta)$  y  $k_2(\alpha,\theta)$ , tales que  $P[k_1(\alpha,\theta) \leq \hat{\theta} \leq k_2(\alpha,\theta)] = 1 \alpha$
  - 3. Si  $\xi$  es continua  $\int_{k_1(\alpha,\theta)}^{k_2(\alpha,\theta)} g(\widehat{\theta};\theta) d\,\widehat{\theta} = 1 \alpha$



### 5.2.2. Método general de construcción de I.C.

$$\int_{k_1(\alpha,\theta)}^{k_2(\alpha,\theta)} g(\hat{\theta};\theta) d\,\hat{\theta} = 1 - \alpha$$

### O bien, siendo

$$\alpha = \alpha_1 + \alpha_2$$

$$\int_{k_{1}(\alpha,\theta)}^{\infty} g(\hat{\theta};\theta) d\,\hat{\theta} = \alpha_{1}$$

$$\int_{-\infty}^{k_{2}(\alpha,\theta)} g(\hat{\theta};\theta) d\,\hat{\theta} = \alpha_{2}$$

(Martín Pliego,p.137)

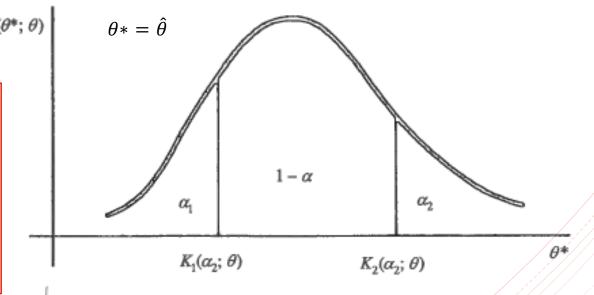


FIGURA 5.1



### 5.2.2. Método general de construcción de I.C.

$$\int_{k_{1}(\alpha,\theta)}^{\infty} g(\hat{\theta};\theta)d\,\hat{\theta} = \alpha_{1}$$

$$\int_{-\infty}^{k_{2}(\alpha,\theta)} g(\hat{\theta};\theta)d\,\hat{\theta} = \alpha_{2}$$

De aquí obtenemos los límites  $k_1(\alpha, \theta)$  y  $k_2(\alpha, \theta)$ 

$$k_1(\alpha, \theta) = \hat{\theta}$$

$$k_2(\alpha, \theta) = \hat{\theta}$$

y el sistema de ecuaciones integrales

Y la solución al sistema anterior, nos da los extremos del intervalo de confianza

$$\left[\underline{\theta}(X) \leq \theta \leq \overline{\theta}(X)\right]$$

Si la población es discreta  $\xi$ :  $P(x_i, \theta)$  no siempre será posible obtener un nivel de confianza exactamente igual a  $1 - \alpha$  y deberemos seleccionar uno aproximado.



### 5.2.3. I.C. de longitud mínima

■ Problema: podemos obtener un número infinito de I.C. que verifiquen un nivel de confianza  $1 - \alpha$ , pues los valores que cumplen  $\alpha = \alpha_1 + \alpha_2$ , son infinitos.

### De todos es PREFERIBLE EL DE AMPLITUD MÍNIMA $\rightarrow \Delta$ PRECISIÓN.

Solución 1: Minimizamos la longitud del I.C. por el método de optimización condicionada de los multiplicadores de Lagrange:

**MIN D** = 
$$\overline{\theta}(X) - \underline{\theta}(X)$$
 s. a.  $P[\underline{\theta}(X) \le \theta \le \overline{\theta}(X)] = 1 - \alpha$ 

■ Pero, no siempre es posible (ej: distribuciones asimétricas), entonces, aplicamos el convenio de  $\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{\alpha}{2}$ 



### 5.2.3. I.C. de longitud mínima

## De todos los I.C. es PREFERIBLE EL DE AMPLITUD MÍNIMA $\rightarrow \triangle$ PRECISIÓN.

Solución 2: Minimizamos la longitud esperada del I.C. Por el método de optimización condicionada de los multiplicadores de Lagrange

$$MIN E(D) = E[\overline{\theta}(X) - \underline{\theta}(X)] s. a. P[\underline{\theta}(X) \le \theta \le \overline{\theta}(X)] = 1 - \alpha$$

Pero, tampoco resuelve todos los casos... y entonces, aplicamos el convenio de  $\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{\alpha}{2}$  que coincide en muchas ocasiones con el intervalo de longitud mínima (distribuciones simétricas).



### 5.3. I.C. en poblaciones normales.

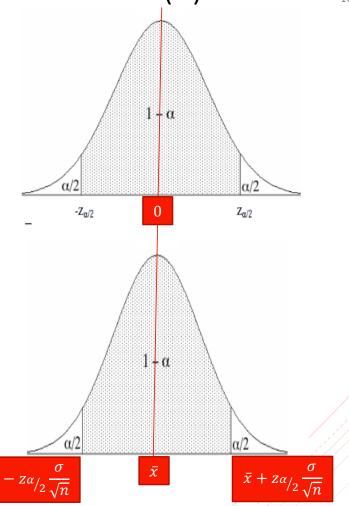
- El método se simplifica: es relativamente sencillo encontrar pivotes.
- Se analizan los casos con una o dos muestras aleatorias simples, y se estudian los I.C. para  $\mu$  y  $\sigma$ .
- Procedimiento:
  - 1. Selección del pivote: estadístico estimador del parámetro (que puede tener relación con los parámetros de la población).
  - 2. Distribución del pivote: Por las propiedades de la normal, este pivote tendrá una distribución de probabilidad conocida (aunque desconozcamos los parámetros).
  - 3. Construimos el I.C.
    - Los Extremos  $K_1$  y  $K_2$  serán valores concretos de la V.A. con la que se relaciona el pivote  $(Z, t_n, F_{m,n}, ...)$
    - 2. Operamos con las relaciones entre el pivote y los extremos en intervalo  $K_1$  y  $K_2$ , hasta dejar "en el centro de la inecuación" al parámetro poblacional.

5.3.1. I.C. para  $\mu$  siendo  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma)$  conocida  $\sigma^2$  con m.a.s.(n)

	<u> </u>		
	Et	Etapa	
	1	Selección del pivote:	$T(X; \mu) = \frac{\bar{x} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} = z$
	2	Distribución del pivote	$\bar{x}$ : $N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$
	3. Construimos el I.C.	3.1. Intervalo teórico, $K_1$ y $K_2$ para $1 - \alpha$	$P[k_1 \le z \le k_2] = 1 - \alpha$ $k_1 = -z\alpha/2; k_1 = z\alpha/2$
		3.2 Despejamos µ en el I.C.	

$$\begin{split} P[k_1 \leq z \leq k_2] &= P\left[k_1 \leq \frac{\bar{x} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \leq k_2\right] = \\ &= P\left[-z\alpha/2\frac{\sigma}{\sqrt{n}} \leq \bar{x} - \mu \leq z\alpha/2\frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] = P\left[-z\alpha/2\frac{\sigma}{\sqrt{n}} - \bar{x} \leq -\mu \leq z\alpha/2\frac{\sigma}{\sqrt{n}} - \bar{x}\right] = \end{split}$$

$$= P\left[\bar{x} - z\alpha_{/2}\frac{\sigma}{\sqrt{n}} \le \mu \le \bar{x} + z\alpha_{/2}\frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] = 1 - \alpha$$



16



5.3.1. I.C. para  $\mu$  siendo  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma)$  conocida  $\sigma^2$  con m.a.s.(n)

17

#### **EJEMPLO 4**

De una población  $N(\mu; 3)$  se extrae una muestra aleatoria simple de tamaño 25 siendo

$$\sum_{i=1}^{25} x_i = 60.$$

Determínese el intervalo de confianza del 95% para la media de la población.

Tenemos que

$$\overline{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{60}{25} = 2.4$$

y, por otra parte, en una distribución N(0; 1) si

$$P[-K \le N(0; 1) \le K] = 0.95$$

entonces K = 1.96.

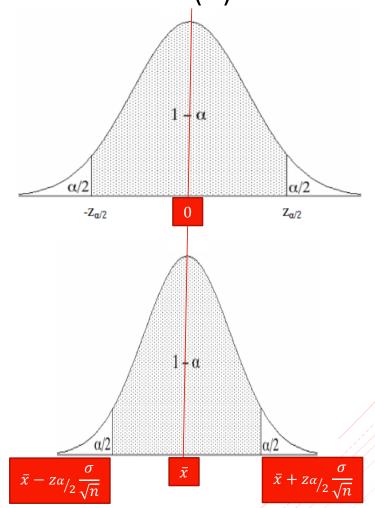
El intervalo de confianza del 95% para la media µ resulta

$$\left[2,4-1,96\ \frac{3}{\sqrt{25}};\ 2,4+1,96\ \frac{3}{\sqrt{25}}\right],$$

es decir, la media µ se encontrará incluida previsiblemente en el intervalo

con una confianza del 95%.

(Martín Pliego, p. 144)



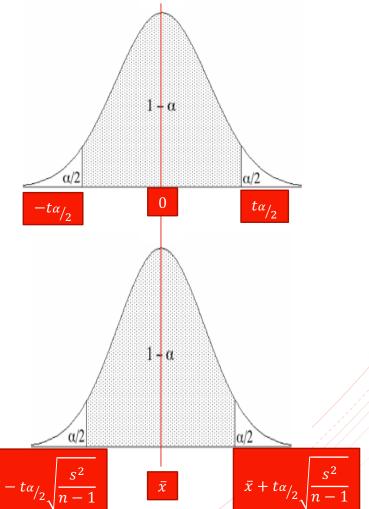
5.3.2. I.C. para  $\mu$  siendo  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma)$  desconocida  $\sigma^2$  con m.a.s.(n)

Et	Etapa	
1	Selección del pivote:	$T(X; \mu) = \frac{\bar{x} - \mu}{\sqrt{\frac{s^2}{n-1}}} = t_{n-1}$
2	Distribución del pivote	$\bar{x}: \mu + t_{n-1} \sqrt{\frac{s^2}{n-1}}$
3.	3.1. Intervalo teórico, $K_1$ y $K_2$ para $1-\alpha$	$P[k_1 \le t_{n-1} \le k_2] = 1 - \alpha$ $k_1 = -t_{\alpha/2}; k_1 = t_{\alpha/2}$

$$P[k_{1} \leq z \leq k_{2}] = P\left[-t\alpha/2 \leq \frac{\bar{x} - \mu}{\sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}}} \leq t\alpha/2\right] =$$

$$= P\left[-t\alpha/2 \sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}} \leq \bar{x} - \mu \leq t\alpha/2 \sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}}\right] = P\left[-t\alpha/2 \sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}} \leq -\mu \leq t\alpha/2 \sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}} - \bar{x}\right] =$$

$$= P\left[\bar{x} - t\alpha_{2}\sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}} \le \mu \le \bar{x} + t\alpha_{2}\sqrt{\frac{s^{2}}{n-1}}\right] = 1 - \alpha$$



#### **EJEMPLO 5**

En una población N(μ; σ), donde se desconoce el valor del parámetro σ, se obtiene una muestra aleatoria simple de tamaño 10, en la que

$$\sum_{i=1}^{10} x_i = 41 \quad \text{y} \quad \sum_{i=1}^{10} x_i^2 = 229.$$

Hállese el intervalo de confianza del 90% para la media de la población.

Como

$$\overline{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{41}{10} = 4.1$$

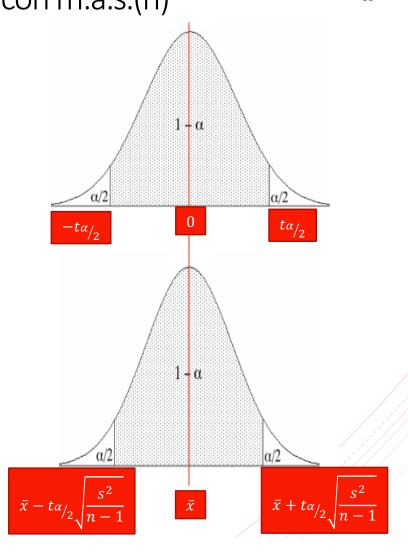
$$s^2 = a_2 - \overline{x}^2 = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i^2}{n} - (4.1)^2 = \frac{229}{10} - (4.1)^2 = 6.09$$

y dado que en una distribución t(n-1) = t(9) el intervalo del 90% se obtiene para un valor t tal que

$$P[-t \le t(9) \le t] = 0,90$$
  
 $t = 1,8331$ .

El intervalo de confianza de longitud mínima para u en este caso resulta

$$\left[4,1-1,8331\sqrt{\frac{6,09}{9}};4,1+1,8331\sqrt{\frac{6,09}{9}}\right] = [2,592;5,608].$$
(Martín Pliego, p. 146)



### 5.3.3. I.C. para $\sigma^2$ siendo $\xi$ : $N(\mu, \sigma)$

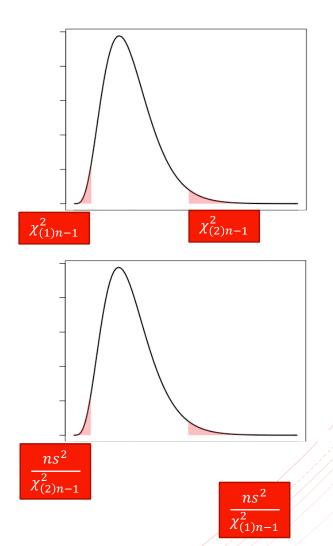
Et	Etapa	
1	Selección del pivote:	$T(X; \sigma^2) = \frac{ns^2}{\sigma^2} = \chi_{n-1}^2$
2	Distribución del pivote	$s^2 = \frac{\sigma^2}{n} \chi_{n-1}^2$
3.	3.1. Intervalo teórico, $K_1$ y $K_2$ para $1 - \alpha$	$P[k_1 \le z \le k_2] = 1 - \alpha$ $k_1 = \chi^2_{(1)n-1}; k_1 = \chi^2_{(2)n-1}$

$$P[k_1 \le \chi_{n-1}^2 \le k_2] = P\left[\chi_{(1)n-1}^2 \le \frac{ns^2}{\sigma^2} \le \chi_{(2)n-1}^2\right] =$$

$$= P\left[\frac{1}{ns^2}\chi_{(1)n-1}^2 \le \frac{1}{\sigma^2} \le \frac{1}{ns^2}\chi_{(2)n-1}^2\right] =$$

$$= P\left[\frac{ns^2}{\chi^2_{(2)n-1}} \le \sigma^2 \le \frac{ns^2}{\chi^2_{(1)n-1}}\right] = 1 - \alpha$$



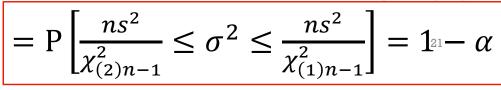


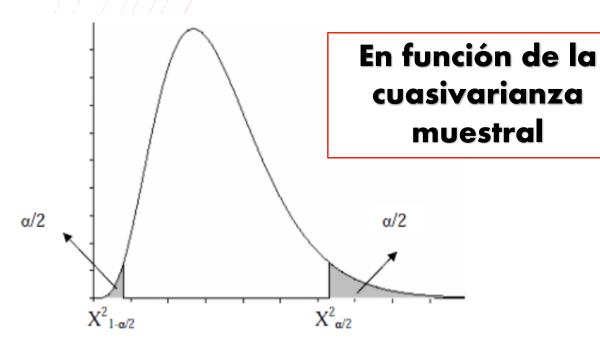


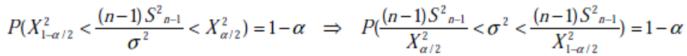
(cc) www.pacorabadan.com

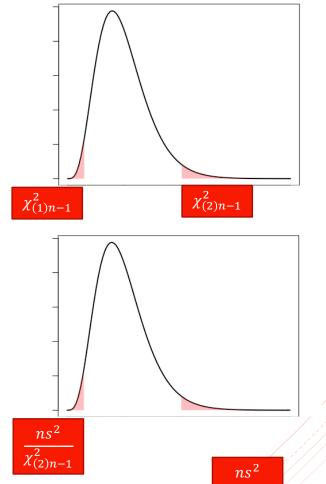
### 5.3.3. I.C. para $\sigma^2$ siendo $\xi$ : $N(\mu, \sigma)$

int ervalo = 
$$\left(\frac{(n-1)S_{n-1}^{2}}{\chi^{2}_{(\alpha/2)}}; \frac{(n-1)S_{n-1}^{2}}{\chi^{2}_{(1-\alpha/2)}}\right)$$









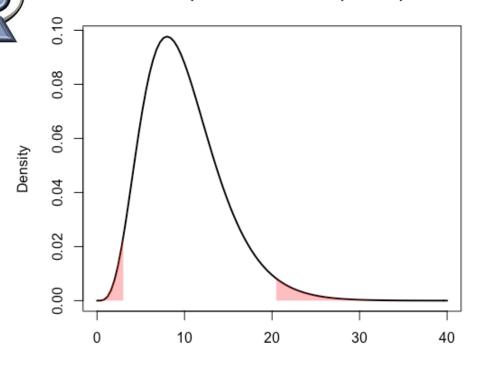
### (CC) www.pacorabadan.com

5.3.3. I.C. para 
$$\sigma^2$$
 siendo  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma) = P\left[\frac{ns^2}{\chi^2_{(2)n-1}} \le \sigma^2 \le \frac{ns^2}{\chi^2_{(1)n-1}}\right] = 1 - \alpha$ 

The following code illustrates how to fill in the portion of the density plot for the x values lying *outside* of the middle 95% of the distribution:

```
#create density curve
curve(dchisq(x, df = 10), from = 0, to = 40,
main = 'Chi-Square Distribution (df = 10)',
ylab = 'Density',
lwd = 2)
#find upper and lower values for middle 95% of distribution
lower95 <- qchisq(.025, 10)
upper95 <- qchisq(.975, 10)
#create vector of x values
x_{over95} \leftarrow seq(0, lower95)
#create vector of chi-square density values
p_lower95 <- dchisq(x_lower95, df = 10)</pre>
#fill in portion of the density plot from 0 to lower 95% value
polygon(c(x_lower95, rev(x_lower95)), c(p_lower95, rep(0, length(p_lower95))),
        col = adjustcolor('red', alpha=0.3), border = NA)
#create vector of x values
x_{upper95} \leftarrow seq(upper95, 40)
#create vector of chi-square density values
p_upper95 <- dchisq(x_upper95, df = 10)</pre>
#fill in portion of the density plot for upper 95% value to end of plot
polygon(c(x_upper95, rev(x_upper95)), c(p_upper95, rep(0, length(p_upper95))),
        col = adjustcolor('red', alpha=0.3), border = NA)
```

#### Chi-Square Distribution (df = 10)



https://www.statology.org/how-to-easily-plot-a-chi-squaredistribution-in-r/

(cc) www.pacorabadan.com

## $= P\left[\frac{ns^2}{\chi^2_{(2)n-1}} \le \sigma^2 \le \frac{ns^2}{\chi^2_{(1)n-1}}\right] = 1 - \alpha$

### 5.3.3. I.C. para $\sigma^2$ siendo $\xi$ : $N(\mu, \sigma)$

#### EJEMPLO 6

Con la misma información muestral del ejemplo anterior, determínese el intervalo de confianza del 80% para la varianza  $\sigma^2$  de una población normal.

Los valores  $K_1$  y  $K_2$ , extremos del intervalo correspondiente a una distribución  $\chi^2(n-1)$ ,  $\chi^2(9)$ , se obtienen sabiendo que

$$P[\chi^2(9) \ge K_1] = 0.90$$

$$P[\chi^2(9) \ge K_2] = 0.10$$

resultando, pues

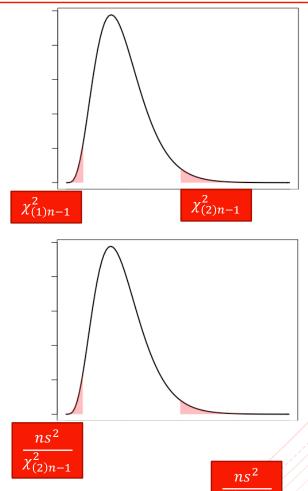
$$K_1 = 4,168$$

$$K_2 = 14,684$$

El intervalo deseado es

$$\left[\frac{10 \cdot 6,09}{14,684}; \frac{10 \cdot 6,09}{4,168}\right] = [4,147; 14,611].$$

(Martín Pliego, p.148)





### 5.4.1. I.C. para en poblaciones no normales (Caso General)

- Si conocemos  $F[X, \theta]$  recurrimos a lo explicado en 5.2.
- Si no conocemos  $F[X, \theta]$  recurrimos a la <u>desigualdad de Chevychev</u> (pero es necesario conocer la varianza) para construir un I.C. para  $\mu$ .
- La expresión general de Chevychev es  $P[|\bar{x} \mu| \le k\sqrt{V(\xi)}] \ge 1 \frac{1}{k^2}$
- Si usamos como  $\xi$  a  $\bar{x}$  (buen estimador de  $\mu$ ), e igualamos  $1 \alpha = 1 \frac{1}{k^2}$

$$P\left[|\bar{x} - \mu| \le k \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] \ge 1 - \alpha$$

■ Obtenemos el IC:  $P\left[\bar{x} - k \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \le \mu \le \bar{x} + k \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] \ge 1 - \alpha$ 

con lo que  $\mu \in \left[\overline{x} - k\frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \overline{x} + k\frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right]$  con un nivel de confianza de al menos  $1 - \alpha$ 



### 5.4.1. I.C. para en poblaciones no normales (Caso General)

#### EJEMPLO 7

De una población con  $\sigma^2 = 11$ , se extrae una muestra aleatoria simple de tamaño n = 36 siendo la suma de sus elementos

$$\sum_{i=1}^{36} x_i = 180.$$

Determínese el intervalo de confianza para la media poblacional µ de, por lo menos, el 90%.

Como

$$1-\alpha=0.90=1-\frac{1}{K^2},$$

tendremos que K = 3,162, y como

$$\bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{180}{36} = 5$$

el intervalo de confianza para µ de, por lo menos, el 90% es

$$\left[5 - 3,162 \frac{\sqrt{11}}{\sqrt{36}}; 5 + 3,162 \frac{\sqrt{11}}{\sqrt{36}}\right] = [3,255; 6,745].$$

$$\mu \in \left[\overline{x} - k \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \overline{x} + k \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right]$$

con un nivel de confianza de al menos  $1 - \alpha$ 



### 5.4.2.A. I.C. para $\theta$ en poblaciones no normales : grandes muestras

• Si  $n \to \infty$  entonces  $\hat{\theta}_{MV}$  es al menos, asintóticamente normal, insesgado y eficiente (puede serlo extrictamente).

$$\widehat{\theta}_{MV} \xrightarrow[d \leftrightarrow (n \to \infty)]{} N\left(\theta, \sqrt{V(\theta)}\right)$$

Su varianza asintótica coincide con el inverso de la información de Fischer (CCR).

$$V(\hat{\theta}) = [I(\theta)]^{-1} = \frac{1}{nE\left[\frac{\partial \ln[f(x,\theta)]}{\partial \theta}\right]^2} = CCR$$

Luego la cantidad pivotal

$$T(X;\theta) = \frac{\widehat{\theta} - \theta}{\sqrt{V(\widehat{\theta})}} \xrightarrow[n \to \infty]{} Z: N(0,1)$$

$$P\left(\widehat{\theta} - k\sqrt{V(\widehat{\theta})} \le \theta \le \widehat{\theta} - k\sqrt{V(\widehat{\theta})}\right) = 1 - \alpha$$

• Si no se conoce  $V(\hat{\theta})$ , puede sustituirse por su estimación  $\widehat{V(\hat{\theta})}$ , sin que ello afecte apreciablemente a la bondad de la aproximación.



### 5.4.2.A. I.C. para $\theta$ en poblaciones no normales : grandes muestras

#### EJEMPLO 8

En una población con distribución exponencial dada por

$$f(x;\theta)=\frac{1}{\theta}e^{-\frac{1}{\theta}x}; \quad x\geq 0, \quad \theta>0.$$

Se extrae una muestra de tamaño n = 100 en la que

$$\sum_{i=1}^{100} x_i = 214 \quad \text{y} \quad \sum_{i=1}^{100} x_i^2 = 1.016.$$

Determínese el intervalo de confianza del 90% para el parámetro θ.

Puede comprobarse, fácilmente, que el estimador máximo verosímil del parámetro θ en esta población es

$$\hat{\theta} = \overline{x}$$

y su varianza

$$V(\hat{\theta}) = V(\overline{x}) = \frac{\sigma^2}{n} = \frac{\theta^2}{n}$$

siendo la varianza poblacional desconocida, puesto que  $\sigma^2 = \theta^2$ . 10

$$P\left(\widehat{\theta} - k\sqrt{V(\widehat{\theta})} \le \theta \le \widehat{\theta} - k\sqrt{V(\widehat{\theta})}\right) = 1 - \alpha$$

Por la propiedad de invarianza de los estimadores máximo verosímiles, tendremos que

$$V(\hat{\theta}) = \frac{(\hat{\theta}^2)}{n} = \frac{\overline{x}^2}{n}$$

Para la muestra obtenida

$$\hat{\theta} = \overline{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{214}{100} = 2.14$$

$$V(\hat{\theta}) = \frac{\overline{x}^2}{n} = \frac{2,14^2}{100} = 0,045796.$$

Para un nivel de confianza del 90%, el valor tabular K se determina sabiendo que

$$P[-K \le N(0; 1) \le K] = 0.90,$$

donde K = 1,64, y el intervalo de confianza para  $\theta$  resulta

$$P[2,14-1,64 \sqrt{0,045796}; 2,14+1,64 \sqrt{0,045796}] = [2,105; 2,491].$$



### 5.4.2.B. I.C. para $\pi$ en poblaciones dicotómicas : grandes muestras

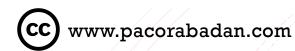
• Si  $n \to \infty$  entonces  $\hat{\theta}_{MV}$  es al menos, asintóticamente normal, insesgado y eficiente (puede serlo extrictamente).

$$\widehat{\pi}_{MV} \xrightarrow[d \leftrightarrow (n \to \infty)]{} N\left(p, \sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right)$$

Luego la cantidad pivotal

$$T(X;\pi) = \frac{p-\pi}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \xrightarrow{n \to \infty} Z: N(0,1)$$

$$P\left(p - Z\alpha/2\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}} \le \pi \le p - Z\alpha/2\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right) = 1 - \alpha$$



### 5.4.2.B. I.C. para $\pi$ en poblaciones dicotómicas : grandes muestras

#### EJEMPLO 9

De una urna con bolas blancas y negras se obtiene una muestra aleatoria simple de tamaño n = 140, observándose 80 bolas blancas.

Hállese el intervalo de confianza de la proporción p de bolas blancas de la urna al nivel del 99,7%.

Al repetir el experimento B(1; p), extracción de bolas con reposición de la urna, un número de 140 veces con un resultado de 80 bolas blancas, el estimador máximo verosímil de la proporción p es

$$T(X;\pi) = \frac{p-\pi}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \xrightarrow{n\to\infty} Z: N(0,1)$$

$$\hat{p} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{80}{140} = 0,57.$$

El valor tabular K se determina teniendo en cuenta que

$$P[-K \le N(0; 1) \le K] = 0.997,$$

$$P\left(p - Z\alpha_{/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}} \le \pi \le p - Z\alpha_{/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right) = 1 - \alpha$$

donde  $K \simeq 3$ .

Por tanto, el intervalo de confianza para p es

$$\left[0,57-3\sqrt{\frac{0,57(1-0,57)}{140}};0,57+3\sqrt{\frac{0,57(1-0,57)}{140}}\right] = [0,445;0,696].$$

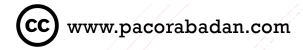
(Martín Pliego, p. 153)



### 5.5.A. n?, I.C. para $\mu \xi: N(\mu, \sigma)$ con $\sigma^2$ conocida,

- Recordemos: si  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma)$  con  $\sigma^2$  conocida, entonces  $P\left[\bar{x} z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \le \mu \le \bar{x} + z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] = 1 \alpha$ , expresión equivalente a  $P\left[|\bar{x} \mu| \le z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right] = 1 \alpha$
- Error en la estimación  $e = |\bar{x} \mu|$ . Si lo llevamos al límite aceptado  $|\bar{x} \mu| = z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$ , es posible determinar el tamaño de la muestra necesario, despejando n.

$$n = \frac{\left(z\alpha_{/2}\right)^2 \sigma^2}{e^2}$$



# 5.5.A. n?, I.C. para $\mu \xi$ : $N(\mu, \sigma)$ con $\sigma^2$ conocida, $n = \frac{(z\alpha_{/2})^2 \sigma^2}{n}$

$$n = \frac{\left(z\alpha_{/2}\right)^2 \sigma^2}{e}$$

### EJEMPLO 10

Determínese el tamaño de la muestra necesario para estimar la media µ de una población con  $\sigma = 4.2$ , si se quiere tener una confianza del 95% de que el error de estimación se sitúe, como mucho, entre ±0,05.

Como  $1 - \alpha = 0.95$ , en las tablas de la N(0; 1) se obtiene K = 1.96, por tanto,

$$n = \frac{(1,96)^2 \cdot (4,2)^2}{(0,05)^2} = 27.106$$
 elementos muestrales



### 5.5.B. n?, I.C. para $\mu \xi: N(\mu, \sigma)$ con $\sigma^2$ desconocida,

- Recordemos: si  $\xi$ :  $N(\mu, \sigma)$  con  $\sigma^2$  conocida, entonces  $P\left[\bar{x} t\alpha_{/2}\sqrt{\frac{s^2}{n-1}} \le \mu \le \bar{x} + t\alpha_{/2}\sqrt{\frac{s^2}{n-1}}\right] = 1 \alpha$ , expresión equivalente a  $P\left[|\bar{x} \mu| \le t\alpha_{/2}\sqrt{\frac{s^2}{n-1}}\right] = 1 \alpha$
- Error en la estimación  $e = |\bar{x} \mu|$ . Si lo llevamos al límite aceptado  $|\bar{x} \mu| = t_{\alpha/2} \sqrt{\frac{s^2}{n-1}}$ , es posible determinar el tamaño de la muestra necesario, despejando n.

$$n = \frac{\left(t\alpha_{/2}\right)^2 s^2}{e^2} - 1$$

### 5.5.C. n?, I.C. para $\pi$ , $\xi$ : $B(1,\pi)$



Recordemos: si  $p = \hat{\pi}_{MV}$   $p \to N\left(\pi, \sqrt{\frac{1-\pi}{\pi}}\right)$ . y, entonces  $P\left(p - Z\alpha_{/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}} \le \pi \le p - Z\alpha_{/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right) = n \to \infty$ 

 $1-\alpha$ , expresión equivalente a  $P\left[|p-\pi| \le Z_{\alpha/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right] = 1-\alpha$ 

• Error en la estimación  $e = |\bar{x} - \mu|$ . Si lo llevamos al límite aceptado $|p - \pi| \le Z\alpha_{/2}\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}$ , es posible determinar el tamaño de la muestra necesario, despejando n.  $n = \frac{\left(Z\alpha_{/2}\right)^2 p \left(1-p\right)}{2}$ 

Si no disponemos de una estimación previa  $p = \hat{\pi}_{MV}$ , entonces "nos ponemos en el peor de los casos de máxima varianza", cuando  $\pi=0.5$ , y entonces

$$n = \frac{\left(Z\alpha_{/2}\right)^2}{4e^2}$$

### 5.5.C. n?, I.C. para $\pi$ , $\xi$ : $B(1,\pi)$



$$n = \frac{\left(Z\alpha_{/2}\right)^2 p (1-p)}{e^2}$$

El peor de los casos 
$$(Z\alpha/2)^2$$
  
 $si\ V(\pi) = 0.5 \rightarrow n = \frac{(Z\alpha/2)^2}{4e^2}$ 

### EJEMPLO 11

Determínese el tamaño muestral necesario para estimar la proporción p de una población, con una probabilidad del 99,7% de que el error cometido en la estimación sea como mucho del  $\pm 2\%$ .

Al nivel  $1-\alpha=0.997$ , le corresponde un valor tabular, en la N(0; 1),  $K\simeq 3$ , por tanto,

$$n = \frac{3^2}{4 \cdot (0.02)^2} = 5.625.$$
 (Martín Pliego,p.156)

Bibliografía



Otros recursos en <u>www.pacorabadan.com</u>

y aula virtual en URJC

Universidad Rey Juan Carlos